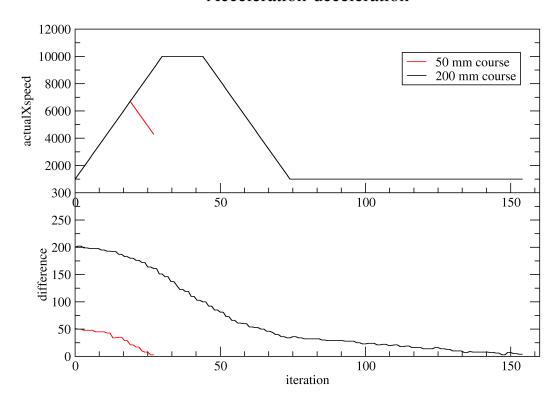
Amélioration accélérationdéplacement-freinage

En s'inspirant de la fonction smoothXMove, on ré-écrit moveTo pour introduire une phase d'accélération et une phase de décélération, la difficulté étant les trajets trop courts pour que la vitesse maximale soit atteinte.

Voici le résultat :

Acceleration-deceleration



Il y a encore du travail pour diminuer les temps de trajets.