

Deuxième mise en situation

Il est décidé d'ajouter une plaque en bout du banc pour caler la carotte à zéro, et également servir de point de réflexion pour un second capteur de distance.

Le code a été modifié pour accepter des commandes via le port série.

Les commandes pour l'instant définies sont +X, -X, +Z, -Z, IZ (+Z jusqu'au end-stop), S (stop), D (mesure de distance).

Le code là : [XRF_bench.ino](#)

Revision #2

Created 7 February 2025 17:41:59 by Christian Simon

Updated 15 February 2025 10:37:10 by Christian Simon