

Robot livreur de glaçon

Le robot doit pouvoir suivre une ligne noire sur 5 mètres, gravir un pas de 1 cm de hauteur pour enfin déposer un glaçon (cube de bois) dans un verre.

Matériel requis:

Découpeuse laser

imprimante 3D

MDF 3mm

Moteurs

roues

pi pico (ou autre microcontrôleur)

capteurs IR

Assemblage du corps du robot:

On découpe 2 plaques de 15*25 cm ainsi qu'une pince avec courbe équivalente à celle du verre (9cm de diamètre) dans du MDF. On imprime des pylônes pour relier les plaques entre et des colliers fixer les moteurs en PLA. On assemble le tout ensemble.

Revision #1

Created 31 October 2024 14:04:24 by Kogan Mikhail

Updated 31 October 2024 15:34:37 by Kogan Mikhail