

# Projet-ROB3 PIERRE ARTHUR JULES ANTOINE NOAH FATOUMATA

## Cahier du jour 06/02/2025:

### Activités du jour

#### Brainstorming et conception

Nous avons débuté la journée par une session de brainstorming afin de définir l'apparence et les fonctionnalités de notre robot en nous basant sur le cahier des charges.

Nous avons opté pour une conception rectangulaire avec deux roues principales et une roue folle à l'arrière. Le robot sera équipé de deux capteurs ultrasons pour mesurer des distances :

- Un capteur sur la pince.
- Un capteur sur le côté droit du robot est aligné à l'essieu des roues motrices.

Pierre et Antoine sont chargés de réaliser les premiers travaux de CAO (Conception Assistée par Ordinateur), incluant la modélisation du robot et châssis ainsi que la définition de ses dimensions.

#### Développement informatique

Côté informatique, nous avons décidé d'implémenter un système odométrique permettant de suivre les coordonnées du robot en temps réel. Ce système prend en compte :

- La position en X et Y.
- L'orientation angulaire du robot.

L'algorithme correspondant a été établi dans un premier temps par Jules et Noah il permettra de déterminer et ajuster la position du robot en fonction des données captées.

Dans l'algorithme les différents comportements seront liés, la recherche des positions des balises se fera en même temps que le trajet vers la pièce à prendre, puis la recherche de la troisième balise se fera en même temps que le transport de l'objet vers la zone de dépôt.

Arthur a fait le lien entre la partie mécanique et informatique.

Fatoumata également et s'est chargée de la rédaction du wiki et du diagramme de Gantt

## **Répartitions des rôles**

- Responsable informatique : Noah(prend un capteur cette semaine)
- Responsable électronique: Jules(prend les 3 moteurs)
- Responsable mécanique :Pierre
- Responsable wiki: Fatoumata
- Chef de projet: Arthur

## **Prochaines étapes**

- Débuter la modélisation CAO.
- Se renseigner sur l'odométrie.
- tester le matériel électronique.

Ce document sera mis à jour régulièrement afin de suivre l'avancement du projet.

---

Revision #2

Created 6 February 2025 09:55:21 by Diallo Fatoumata

Updated 6 February 2025 11:25:34 by Diallo Fatoumata