

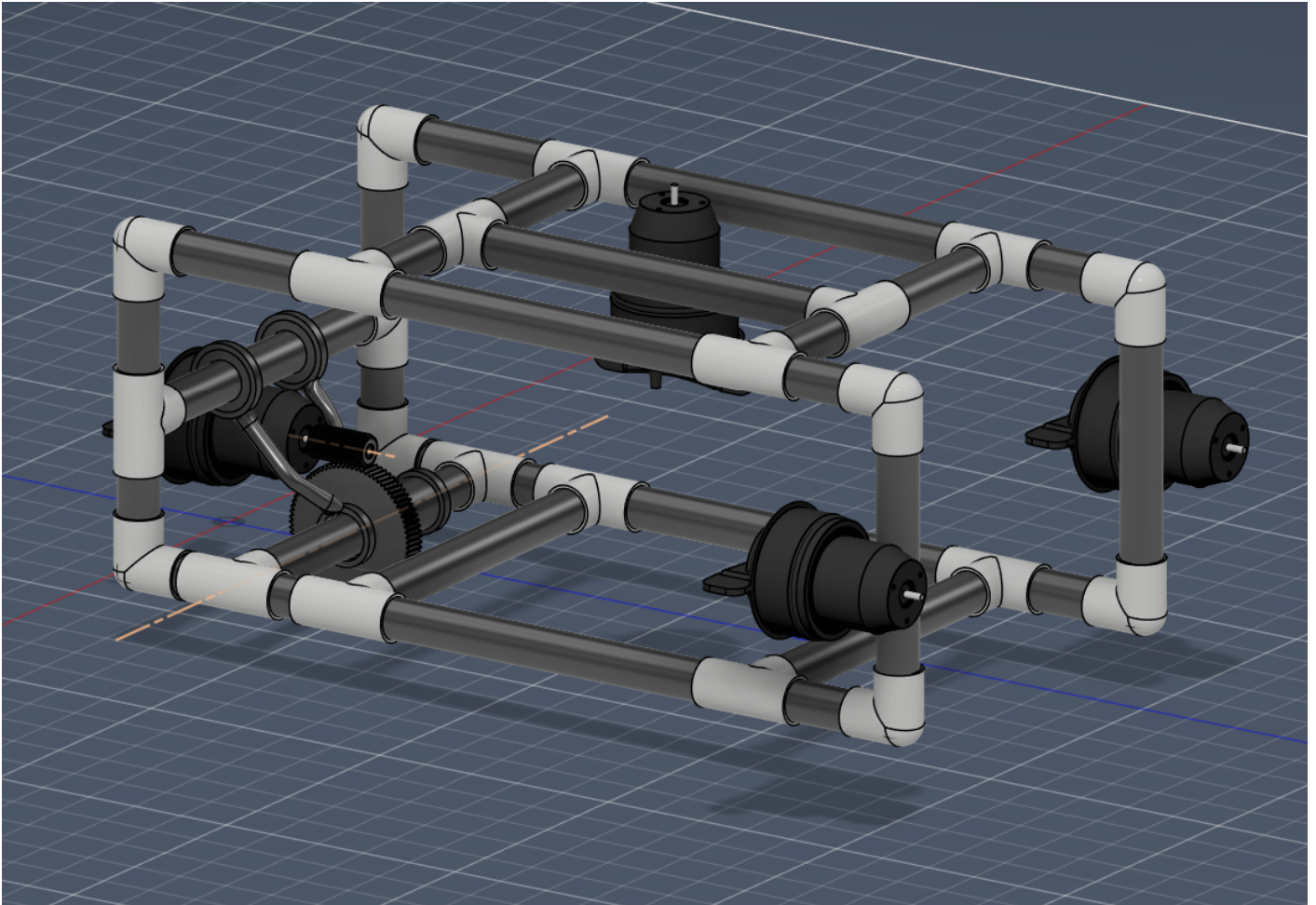
RoMarin Module de largage

Membre :

Timothée Legrand (CMI Mécanique)

Rayan Houas (CMI Mécanique)

Directeur de projet : Louis Le Berre



Dans le cadre de L'UE RoMarin, notre groupe a du créer un module de largage. L'objectif est d'équiper le sous-marin d'un système de déroulage de corde et d'un électroaimant pour pouvoir déposer et récupérer des objets dans une piscine.

Nous avons donc du designer l'entièreté du système. Le principal problème est la vitesse de rotation du moteur. Celui-ci tourne à environ 5000 tours/min et on voudrait plutôt 50 à 60 tours par minutes. Pour ce faire, nous avons créer un système de réduction de vitesse. Celui-ci a une vis sans fin, un engrenage et un système de support.

Le système entier ressemble à la première image. On y voit bien le moteur relié à la vis sans fin, à l'engrenage et au support. Nous avons réalisé plusieurs versions de supports (voir images pour

explication) :

-la version 1 ne contenait qu'une tige de support

-la version 2 avait un support autour du moteur et le dérouleur était sur un tube de PVC. Le support moteur a pour but de fixer l'engrenage latéralement afin qu'il ne se désaxe pas de la vis sans fin

-la dernière version contient l'engrenage sur un tube de pvc et deux supports latéraux pour l'empêcher de bouger. En effet, le système précédent était très difficile à maintenir

Revision #4

Created 20 March 2026 15:04:56 by Legrand Timothee

Updated 3 April 2026 12:28:33 by Legrand Timothee